**Scratch for Arduino**

Utilisation de la carte Arduino Uno :



 **Description des entrées sorties**

**ENTREES : 6 entrées analogiques et 2 entrées logiques :**

| Entrées | Type | Valeurs |
| --- | --- | --- |
| **Analog0valeur du capteur.gif** | Analogique | 0 (0V) à 1023 (5V) |
| **Analog1** | Analogique | 0 (0V) à 1023 (5V) |
| **Analog2** | Analogique | 0 (0V) à 1023 (5V) |
| **Analog3** | Analogique | 0 (0V) à 1023 (5V) |
| **Analog4** | Analogique | 0 (0V) à 1023 (5V) |
| **Analog5** | Analogique | 0 (0V) à 1023 (5V) |
| **Digital2digital2.gif** | Logique | True or False |
| **Digital3** | Logique | True or False |

**SORTIES : 3 sorties analogiques et 3 sorties logiques :**

| Sorties | Type | Valeurs |
| --- | --- | --- |
| **sortie analogique.gif** | Analogique | 0 (0V) à 255 (5V) |
| **sorite an 6.gif** | Analogique | 0 (0V) à 255 (5V) |
| **sortie an 5.gif** | Analogique | 0 (0V) à 255 (5V) |
| **Sortie Numérique [ 10, 11, 12, 13]** | Logique | On or Off |
| **sortie 11.gif** | Logique | On or Off |
| **sortie 13.gif** | Logique | On or Off |

**Commandes moteur et servo moteur**

| Sorties | Type | Valeurs |
| --- | --- | --- |
| **M4, M7, M8** | Moteur à courant continu | moteurs.gif |
| **M4, M7, M8** | Servo moteur | servo.gifAngle pouvant varier de0 à 180° |